

Zgłoszenie tematu pracy dyplomowej :: STUDIA I STOPNIA ::

Promotor:	Dr inż. Marcin Piekarczyk
Temat pracy dyplomowej (j. polski, j. angielski):	Realizacja robota mobilnego typu LineFollower w oparciu o platformę Arduino
Zakres pracy i oczekiwane rezultaty praktyczne:	Opis działania i możliwości platformy Arduino oraz konstrukcji robotów typu LineFollower. Praca wymaga zmontowania w pełni funkcjonalnego układu na bazie Arduino oraz stworzenia odpowiedniego oprogramowania do obsługi. Robot powinien być wyposażony w dowolny sensor linii oraz opcjonalnie w ultradźwiękowy czujnik odległości w celu omijania przeszkód.
*Wymagane oprogramowanie/języki programowania:	C/C++
*Środowisko uruchomieniowe:	Arduino
Dodatkowe wymagania i uwagi:	Język angielski na poziomie umożliwiającym czytanie tekstów technicznych
*Literatura:	[1] Arduino, https://www.arduino.cc/

*pola opcjonalne